

# Kapitel 11

# Parallele Rechnerstrukturen

Parallele Prozessorarchitekturen  
Parallelrechner

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Architekturen

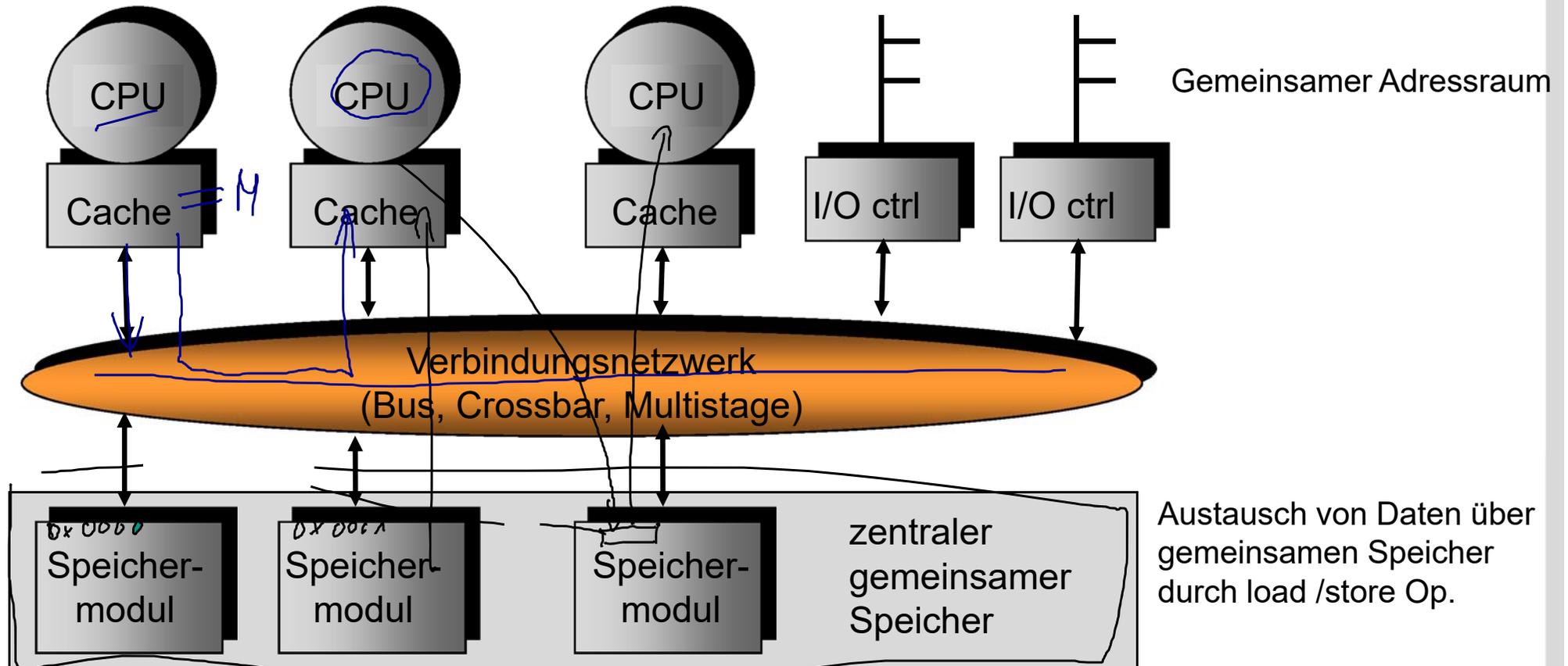
### ■ Definition Parallelrechner:

- „A collection of processing elements that communicate and cooperate to solve large problems“ (Almase and Gottlieb, 1989)
- Betrachtung einer parallelen Architektur als eine Erweiterung des Konzepts einer konventionellen Rechnerarchitektur um eine Kommunikationsarchitektur

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Multiprozessor mit gemeinsamem Speicher

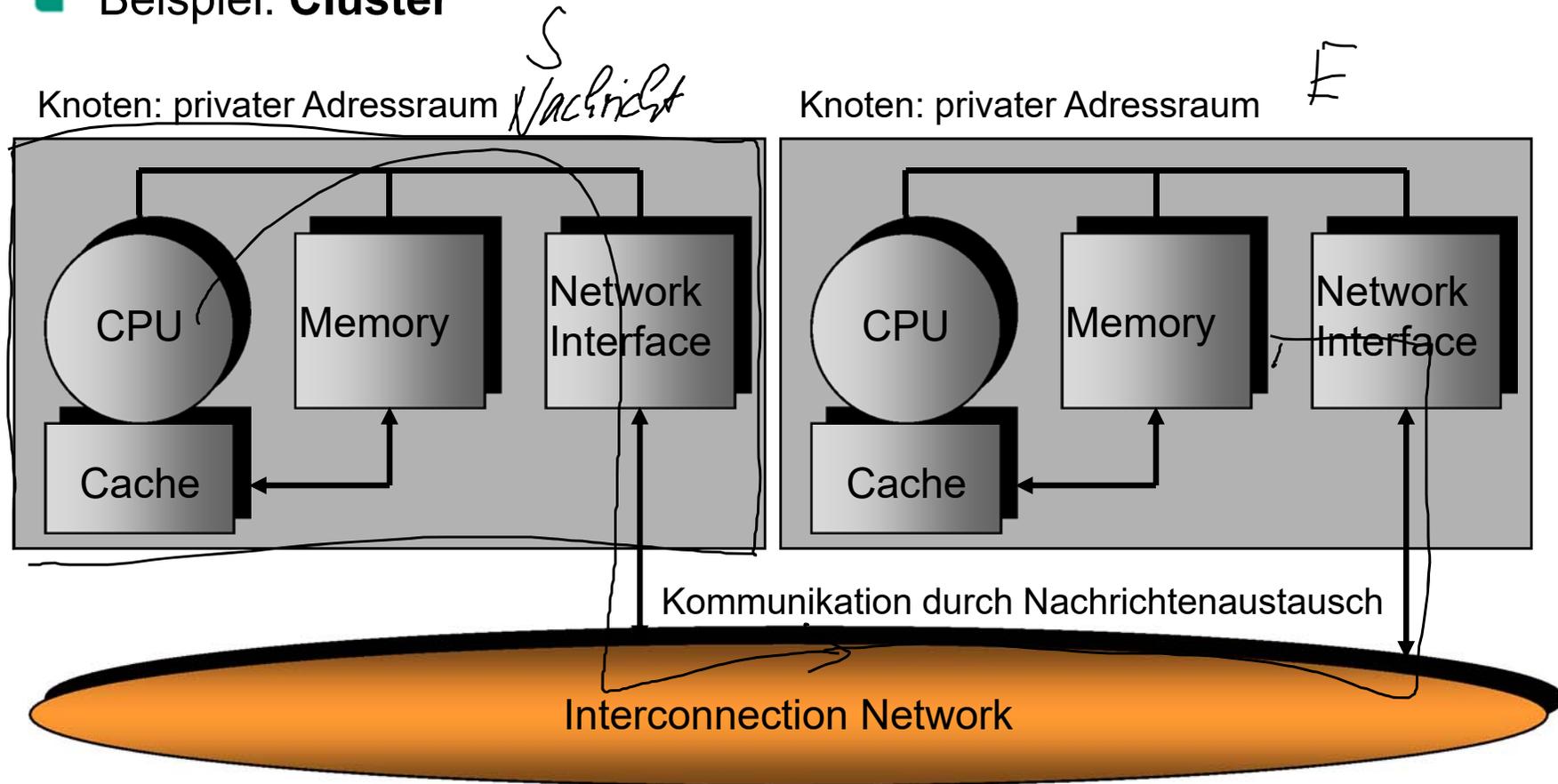
- **UMA:** Uniform Memory Access
- Beispiele: **symmetrischer Multiprozessor (SMP), Multicore-Prozessor**
  - Gleichberechtigter Zugriff der Prozessoren auf die Betriebsmittel



# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Multiprozessor mit verteiltem Speicher

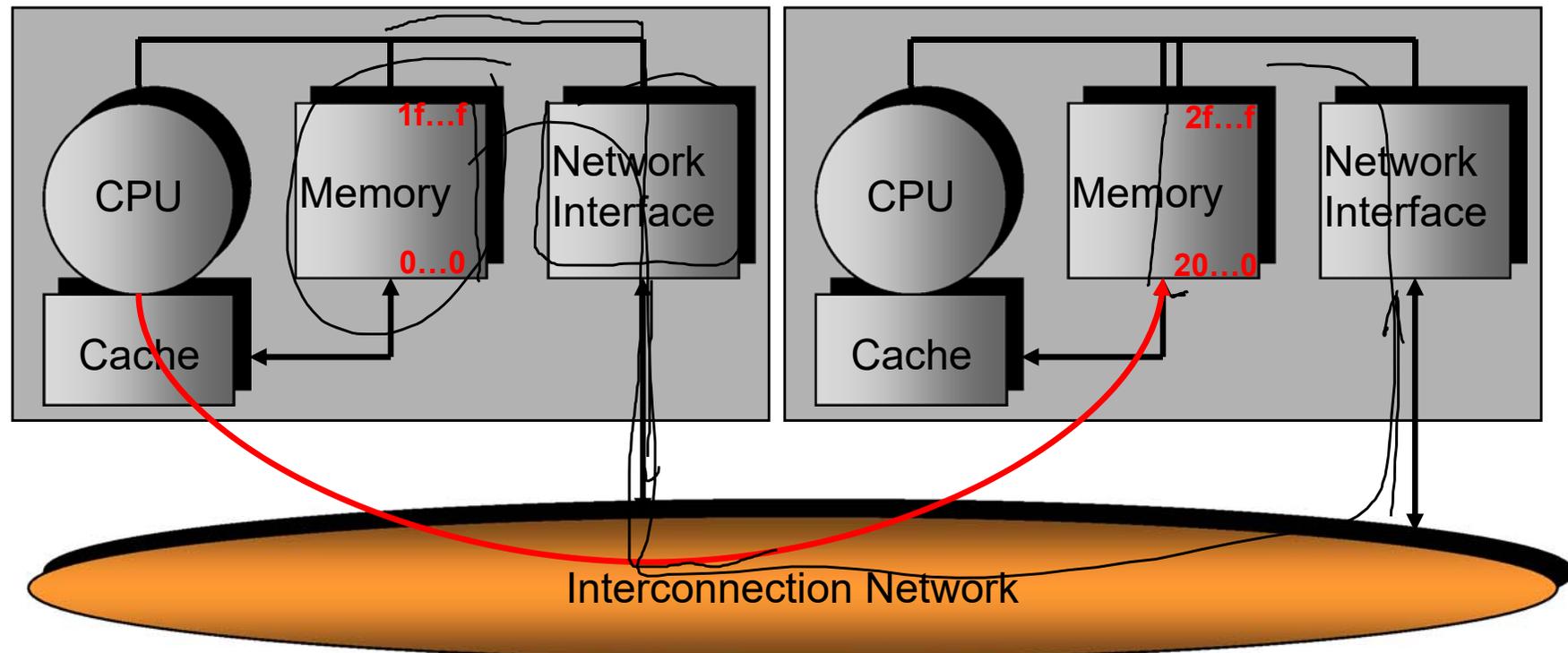
- **NORMA** No Remote Memory Access
- Beispiel: **Cluster**



# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Multiprozessor mit verteiltem gemeinsamen Speicher

- **NUMA:** Non-Uniform Memory Access
- **CC-NUMA:** Cache-Coherent Non-Uniform Memory Access
  - Globaler Adressraum: Zugriff auf entfernten Speicher über load / store Operationen



# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmiermodelle

- Abstraktion einer parallelen Maschine, auf der der Anwender sein Programm formuliert
- Spezifiziert, wie Teile des Programms parallel abgearbeitet werden, wie Informationen ausgetauscht werden und welche Synchronisationsoperationen verfügbar sind, um die Aktivitäten zu koordinieren
- Üblicherweise implementiert als Erweiterungen einer höheren Programmiersprache wie C/C++ oder Fortran

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmierung

- Formulierung eines parallelen Programms
  - Aufteilung der Arbeit (work partitioning)
    - Identifizieren der Teilaufgaben, die parallel ausgeführt und auf die Prozessoren verteilt werden können
    - Thread oder Prozess:
      - Code , der auf einem Prozessor oder Prozessorkern eines Multiprozessors ausgeführt wird
  - Koordination (coordination)
    - Parallel auf den verschiedenen Prozessoren laufende Threads müssen koordiniert werden, so dass das Ergebnis dasselbe ist wie bei einem entsprechenden sequentiellen Programm
    - Synchronisation der Threads
    - Kommunikation bzw. Austausch von Teilergebnissen zwischen den Threads

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmierung (Aufteilung der Arbeit)

- Ausgehend von einem sequentiellen Programm müssen die Teile identifiziert werden, die parallel ausgeführt werden können
  - Zwei Programmsegmente S1 und S2, die in einem sequentiellen Programm nacheinander ausgeführt werden, können parallel ausgeführt werden, wenn S1 unabhängig von S2 ist
    - Das parallele Programm ist konform zur sequentiellen Semantik

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmierung (Aufteilung der Arbeit)

### ■ Formen des Parallelismus

#### ■ **Datenparallelismus** (data-level parallelism)

- Berechnungen von verschiedenen Datenelementen sind unabhängig (Feld, Matrix)
  - Beispiel: Matrixmultiplikation
    - Die Berechnung eines Elements der Ergebnismatrix ist unabhängig von der Berechnung der anderen Elemente
- Single Program Multiple Data (SPMD)
  - Eine Berechnung (eine Funktion) wird auf alle Datenelemente eines Feldes ausgeführt
  - Skalierung der Problemgröße

#### ■ **Funktionsparallelismus** (function-level-parallelism, task-level parallelism)

- Unabhängige Funktionen werden auf verschiedenen Prozessoren ausgeführt

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmierung (Koordination)

- Synchronisation und Kommunikation
  - Austausch von Informationen über gemeinsamem Speicher oder über explizite Nachrichten
  - Zusätzlicher Zeitaufwand hat Auswirkung auf die Ausführungszeit des parallelen Programms

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

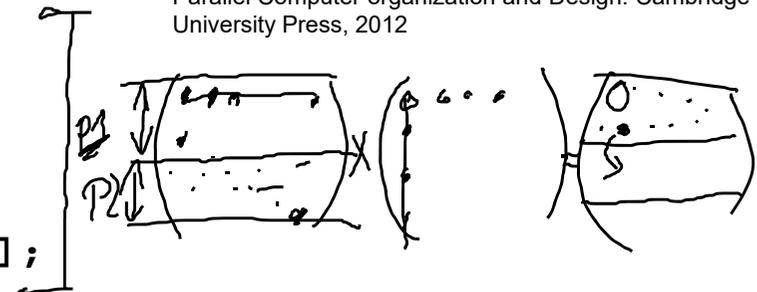
## Parallele Programmierung

- Beispiel: Pseudocode für einen sequentiellen Algorithmus zur Multiplikation zweier Matrizen:

```

1  sum = 0;
2  for (i=0, i<N, i++)
3    for (j=0, j<N, j++){
4      C[i,j] = 0;
5      for (k=0, k<N, k++)
6        C[i,j] = C[i,j] + A[i,k]*B[k,j];
7      sum += C[i,j];
8    }
  
```

Beispielcode aus: Dubois, M; Annavaram, M.; Stenström, P.:  
 Parallel Computer organization and Design. Cambridge  
 University Press, 2012



- Datenparallelismus: die Berechnung eines Matrixelementes ist unabhängig von der Berechnung der anderen Elemente
- Grundsätzlich können alle Elemente parallel berechnet werden, aber es muss der Aufwand für das Aufsetzen der Threads mit dem Gewinn an Rechenleistung abgewogen werden

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## ■ Gemeinsamer Speicher (Shared Memory)

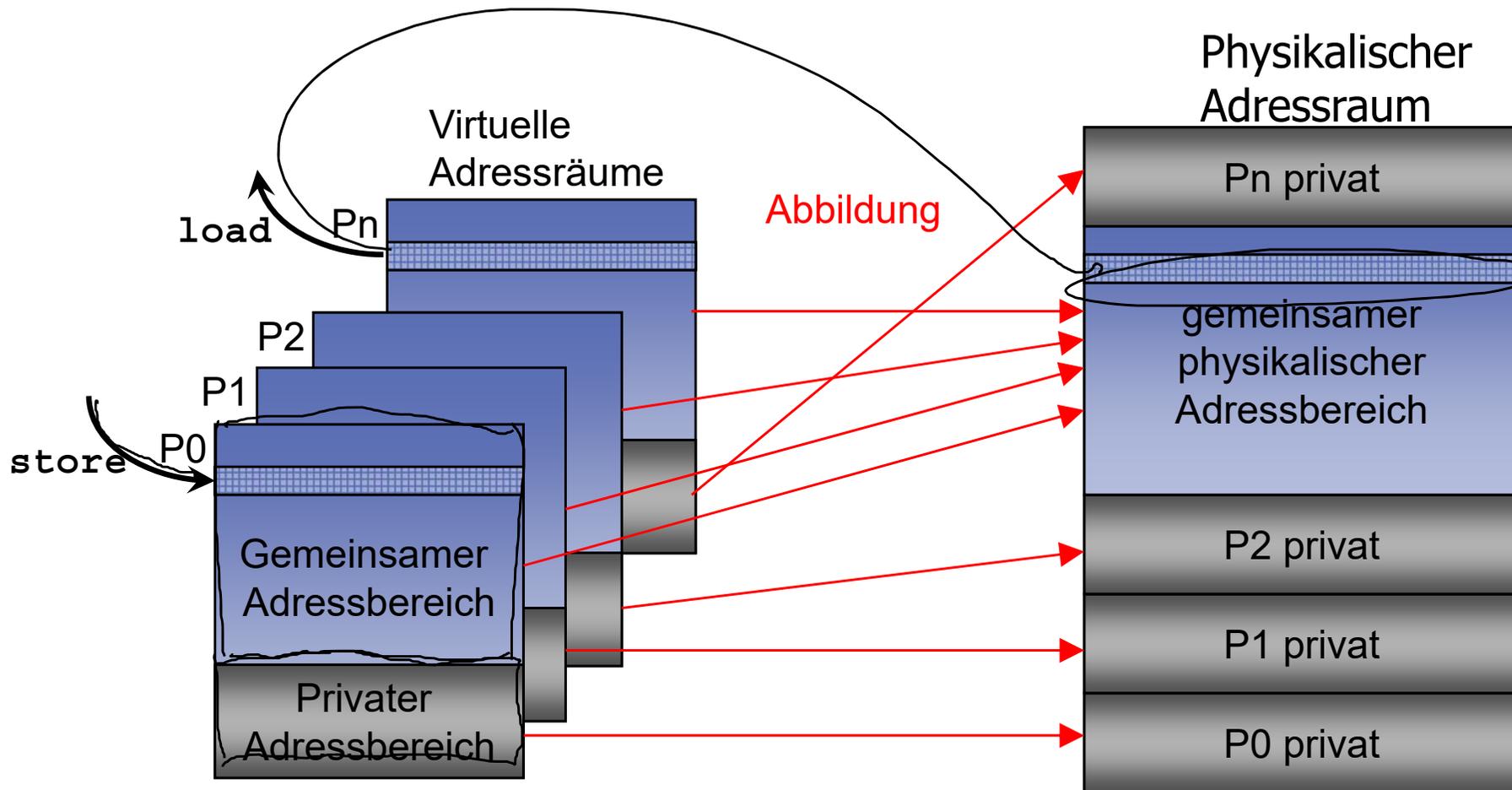
- Kommunikation und Koordination von Prozessen (Threads) über **gemeinsame Variablen** und Zeiger, die gemeinsame Adressen referenzieren

## ■ Kommunikationsarchitektur

- Verwendung konventioneller Speicheroperationen für die Kommunikation über gemeinsame Adressen
- Atomare Synchronisationsoperationen

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## ■ Gemeinsamer Speicher (Shared Memory)



# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

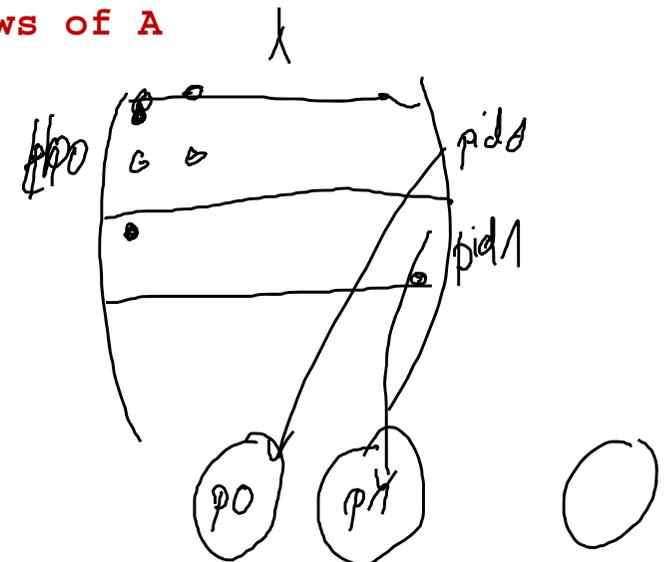
## Parallele Programmierung: Shared Memory

■ Beispiel: Pseudocode für einen parallelen Algorithmus:

```

/* A, B, C, BAR, LV and sum are shared
/* All other variables are private
1a low = pid*N/nproc;          /* pid=0...nproc-1
1b hi = low + N/nproc;        /* identifies rows of A
1c mysum = 0; sum = 0;
2 for (i=low, i<hi, i++)
3   for (j=0, j<N, j++){
4     C[i,j] = 0;
5     for (k=0, k<N, k++)
6       C[i,j] = C[i,j] + A[i,k]*B[k,j];
7     mysum += C[i,j];
8   }

```



```

9 Barrier (Bar);
10 Lock (LV);
11   sum += mysum;
12 UNLOCK (LV);

```

**Kritischer Bereich:** nur ein Thread kann den Code in diesem Bereich zu einem Zeitpunkt ausführen

Beispielcode aus: Dubois, M; Annavaram, M.; Stenström, P.: Parallel Computer organization and Design. Cambridge University Press, 2012

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmierung: Shared Memory

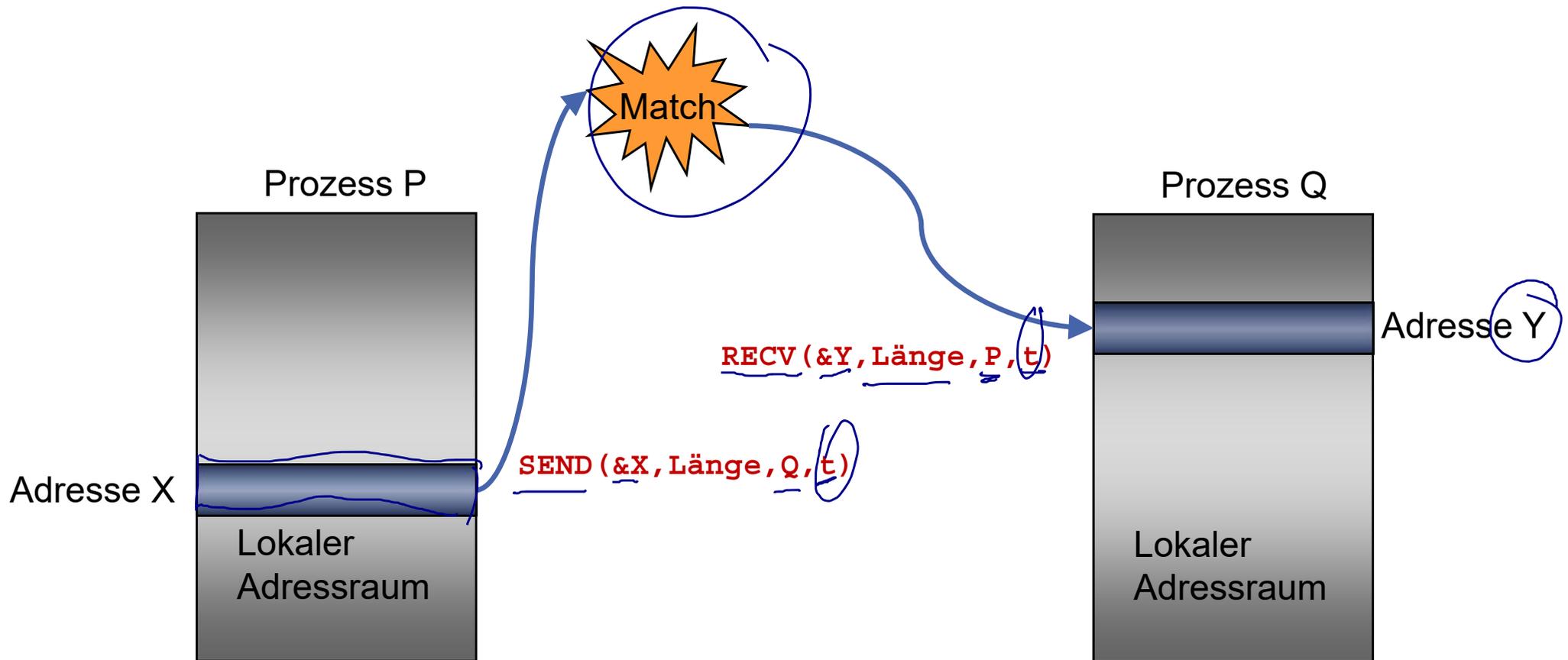
- Beispiel: Pseudocode für einen parallelen Algorithmus (Anmerkungen):
  - Die Arbeit wird auf  $nproc$  Threads aufgeteilt, wobei  $nproc = \frac{N}{2^i}$  für  $i = 0, 1, \dots, \log_2 N$  ist
  - Der erste Thread berechnet die Elemente für die ersten  $N/nproc$  Reihen, der zweite die nächsten  $N/nproc$  Reihen usw.
  - Jedem Thread wird eine eindeutige Nummer zugeordnet ( $pid$ ) im Bereich  $[0, nproc-1]$
  - Die Variablen  $low, hi$  definieren die Indices der aufeinanderfolgenden Reihen
  - Neben dem Matrixprodukt wird die Summe Elemente der Ergebnismatrix berechnet, wofür jeder Thread die private Variable  $mysum$  verwendet
  - Jeder Thread addiert seine Summe auf die globale Variable  $sum$  im kritischen Bereich
  - Die Threads werden asynchron abgearbeitet, weshalb ein Thread die Arbeit beenden kann, bevor ein anderer mit seiner Berechnung startet: Synchronisation mit Hilfe Barrier

## 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

- **Nachrichtenorientiertes Programmiermodell (Message Passing)**
  - Kommunikation der Prozesse (Threads) mit Hilfe von **Nachrichten**
    - Kein gemeinsamer Adressbereich
  - **Kommunikationsarchitektur**
    - Verwendung von korrespondierenden Send- und Receive-Operationen
    - **Send**: Spezifikation eines lokalen Datenpuffers und eines Empfangsprozesses (auf einem entfernten Prozessor)
    - **Receive**: Spezifikation des Sende-Prozesses und eines lokalen Datenpuffers, in den die Daten ankommen

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## ■ Nachrichtenorientiertes Programmiermodell (Message Passing)





# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmierung: Message Passing

- Beispiel: Pseudocode für einen parallelen Algorithmus (Teil 1):

```

1a myN = N/nproc
1b if(pid == 0)
1c     for(i=1, i<nproc, i++){
1d         k=i*N/nproc;
1e         SEND(&A[k][0],myN*N*sizeof(float),i,IN1);
1f         SEND(&B[0][0],N*N*sizeof(float),i,IN2);
1g     } else {
1h         RECV(&A[0][0],myN*N*sizeof(float),0,IN1);
1i         RECV(&B[0][0],N*N*sizeof(float),0,IN1);
1j     }
1k mysum = 0;
2  for (i=0, i<myN,i++)
3      for (j=0, j<N, j++){
4          C[i,j] = 0;
5          for (k=0, k<N, k++)
6              C[i,j] = C[i,j] + A[i,k]*B[k,j];
7          mysum += C[i,j];
8      }
  
```

Code für jeden Thread

Beispielcode aus: Dubois, M; Annavaram, M.; Stenström, P.:  
 Parallel Computer organization and Design. Cambridge  
 University Press, 2012

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmierung: Message Passing

- Beispiel: Pseudocode für einen parallelen Algorithmus (Teil 2):

```

9  if(pid == 0){
10     sum = mysum;
11     for(i=1, i<nproc, i++){
12         RECV(&mysum, sizeof(float), i, SUM);
13         sum +=mysum;
14     }
15     for(i=1, i<nproc,i++){
16         k = i*N/nproc
17         RECV(&C[k][0], myN*N*sizeof(float), i, RES);
18     }
19 } else{
20     ↪SEND(&mysum, sizeof(float), 0, SUM);
21     ↪SEND(&C[0][0], myN*N*sizeof(float), 0, RES);
22 }
  
```

Code für jeden Thread

Beispielcode aus: Dubois, M; Annavaram, M.; Stenström, P.:  
 Parallel Computer organization and Design. Cambridge  
 University Press, 2012

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmierung: Message Passing

- Beispiel: Pseudocode für einen parallelen Algorithmus (Erläuterungen):
  - Die Matrizen  $A$  und  $B$  werden initial auf einem Knoten (Master Node) gehalten mit  $pid=0$
  - Der Master Node teilt die Matrizen auf die anderen Knoten auf und übergibt einen Block von  $N/nproc$  Reihen von Matrix  $A$  an jeden anderen Thread (Zeilen 1b-1f)
  - Korrespondierende SEND/RECV Primitive
    - Parameter: Startadresse der lokalen Datenstruktur, Länge der Nachricht, die ID des Empfängers/Senders, Tag zur Unterscheidung von einem anderen Nachrichtenaustausch
  - Während nur ein Teil der Matrix  $A$  von der Größe  $myN$  verschickt wird (Zeile 1e), muss die gesamte Matrix  $B$  an alle Threads geschickt werden (Zeile 1f)
  - Beim Empfänger wird die Partition der Matrix  $A$  und die gesamte Matrix  $B$  aus dem Puffer in den lokalen Adressraum (Zeilen 1h und 1i) kopiert
  - Die Berechnung (Zeilen 2-8) ist ähnlich dem Shared-Memory Code mit dem Unterschied, dass jeder Prozess seine ihm zugewiesene Partition berechnet bestehend aus  $myN$  Reihen
  - Diese lokale Partition der Ergebnismatrix muss an den Master Node zurückkopiert werden
  - Jeder Prozess berechnet die Teilsumme in einer privaten Variablen  $mysum$

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## Parallele Programmierung: Message Passing

- Beispiel: Pseudocode für einen parallelen Algorithmus (Erläuterungen):
  - Der Masterprozess hat die  $pid = 0$  und ist verantwortlich für die Berechnung der Summe. Alle anderen Prozesse senden ihre jeweilige Teilsumme an den Prozess mit  $pid=0$  (Zeile 20)
  - Der Masterprozess sammelt diese Teilsummen und addiert die Teilergebnisse auf die Variable  $sum$  in der for-Schleife von Zeile 11-14
  - Die Partition des Matrixprodukts, die von jedem Prozess berechnet wird, wird mit dem SEND-Kommando in Zeile 21
  - Der Code, der vom Masterprozess ausgeführt wird, um jede Partition in die Ergebnismatrix zu kopieren, ist in Zeile 15-18
- Synchronisation ist implizit in den SEND/RECV Primitiven
  - Synchrone SEND/RECV Primitive blockieren bis jeder beteiligte Partner den jeweils anderen informiert hat, dass die Nachricht ausgetauscht worden ist.
    - Keine explizite Synchronisation notwendig im obigen Beispiel
  - Asynchrone SEND/RECV Primitive blockieren nicht
    - Überlappung von Berechnung und Kommunikation möglich

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## ■ Shared-Memory-Programmiermodell: Primitive

Name	Syntax	Funktion
CREATE	CREATE ( <i>p</i> , <i>proc</i> , <i>args</i> )	Generiere Prozess, der die Ausführung bei der Prozedur <b>proc</b> mit den Argumenten <b>args</b> startet
G_MALLOC	G_MALLOC ( <i>size</i> )	Allokation eines gemeinsamen Datenbereichs der Größe <b>size</b> Bytes
LOCK	LOCK ( <i>name</i> )	Fordere wechselseitigen exklusiven Zugriff an
UNLOCK	UNLOCK ( <i>name</i> )	Freigeben des Locks

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## ■ Shared-Memory-Programmiermodell: Primitive

Name	Syntax	Funktion
<b>BARRIER</b>	<code>BARRIER (name , number)</code>	Globale Synchronisation für <code>number</code> Prozesse
<b>WAIT_FOR_END</b>	<code>WAIT_FOR_END (number)</code>	Warten, bis <code>number</code> Prozesse terminieren
<b>WAIT_FOR_FLAG</b>	<code>while (!flag); or WAIT(flag)</code>	Warte auf gesetztes <code>flag</code> ; entweder wiederholte Abfrage (spin) oder blockiere;
<b>SET FLAG</b>	<code>flag=1; or SIGNAL(flag)</code>	Setze <code>flag</code> ; weckt Prozess auf, der <code>flag</code> wiederholt abfragt

# 11.4 Parallele Rechnerstrukturen

## ■ Message Passing: Primitive

Name	Syntax	Funktion
CREATE	CREATE ( <i>procedure</i> )	Erzeuge Prozess, der bei <i>procedure</i> startet
SEND	SEND ( <i>src_addr</i> , <i>size</i> , <i>dest</i> , <i>tag</i> )	Sende <i>size</i> Bytes von Adresse <i>src_addr</i> an <i>dest</i> Prozess mit <i>tag</i> Identifier
RECEIVE	RECEIVE ( <i>buffer_addr</i> , <i>size</i> , <i>src</i> , <i>tag</i> )	Empfange eine Nachricht mit der Kennung <i>tag</i> vom <i>src</i> -Prozess und lege <i>size</i> Bytes in Puffer bei <i>buffer_addr</i> ab
BARRIER	BARRIER ( <i>name</i> , <i>number</i> )	Globale Synchronisation von <i>number</i> Prozessen

# Anhang Ausblick

# Vorlesung Rechnerstrukturen

## Architektur



# Vorlesung Rechnerstrukturen

## Rechnerarchitektur (Disziplin)

- Allgemeine Strukturlehre mit deren Hilfsmittel
- Ingenieurwissenschaftliche Disziplin, die bestehende und zukünftige Rechenanlagen beschreibt, vergleicht, **beurteilt**, verbessert und **entwirft**.
- Betrachtet den Aufbau und die Eigenschaften des Ganzen (Rechenanlage), seiner Teile (Komponenten) und seiner Verbindungen (Globalstruktur, Infrastruktur)

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Entwurf einer Rechenanlage

- Ingenieurmäßige Aufgabe der Kompromissfindung zwischen
  - Zielsetzungen
    - Einsatzgebiet, Anwendungsbereich, Leistung, Verfügbarkeit ...
  - Randbedingungen
    - Technologie, Größe, Geld, Energieverbrauch, Umwelt,...
  - Gestaltungsgrundsätzen
    - Modularität, Sparsamkeit, Fehlertoleranz ...
  - Anforderungen
    - Kompatibilität, Betriebssystemanforderungen, Standards

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Zielsetzungen

### ■ Einsatzgebiete, Rechnermärkte

#### ■ Personal Mobile Devices (PMC)



- Drahtlose Geräte mit Multimedia Schnittstelle
- Beispiele: Mobiltelefone (Smart phones), Tablets
- Niedrige Kosten, niedriger Energieverbrauch
- Hohe Leistung für Multimedia-Anwendungen

#### ■ Desktop Computing



- PCs bis Workstations
- Günstiges Preis-/ Leistungsverhältnis
- Ausgewogene Rechenleistung für ein breites Spektrum von Anwendungen, einschließlich interaktiver Anwendungen (Graphik, Video, Audio) oder WEB-Anwendungen

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Zielsetzungen

- Einsatzgebiete, Rechnermärkte
  - Server
    - Rechen- und datenintensive Anwendungen, transaktionsorientierte Anwendungen
    - Hohe Anforderungen an die Verfügbarkeit und Zuverlässigkeit, Energieeffizienz
    - Skalierbarkeit
    - Große Datei-Systeme, Ein-/Ausgabesysteme
    - Abgeschlossene Räume, kostenintensiv

Quelle: LRZ: SuperMUC

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Zielsetzungen

### ■ Einsatzgebiete, Rechnermärkte

#### ■ Server

##### ■ Höchstleistungsrechner

- Hohe Rechenleistung bezüglich Gleitkommaverarbeitung
- Große, kommunikationsintensive Anwendungen
- Batch-Programme



Quelle: LRZ: SuperMUC

##### ■ Server im kommerziellen Bereich, Warehouse-Scale Computers

- Mainframes, Clusters
- Durchsatzorientierte Anwendungen
- Software as a Service (SaaS)

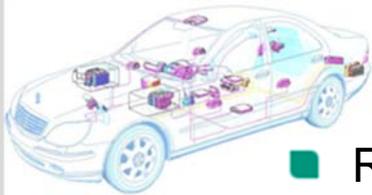
# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Zielsetzungen

### ■ Einsatzgebiete

#### ■ Eingebettete Systeme (Embedded Systems)

- Mikroprozessorsysteme, eingebettet in Geräten, daher nicht unbedingt sichtbar



- Beispiele: Automobil, Unterhaltungselektronik, Telekommunikation, Haushaltsgeräte, ...

- Rechensysteme sind auf spezielle Aufgabe zugeschnitten

- Hohe Leistungsfähigkeit für spezielle Anwendung

- Spezialprozessoren, Prozessorkerne mit anwendungsspezifischen Komponenten

- Breites Preis-/Leistungsspektrum

- Von einfachen 8-, 16-Bit Microcontrollern bis hin zu komplexen Spezialprozessoren

- Echtzeitanforderungen

- Abwägen der Anforderungen an die Rechenleistung, Speicherbedarf, Kosten, Energieverbrauch

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Zielsetzungen

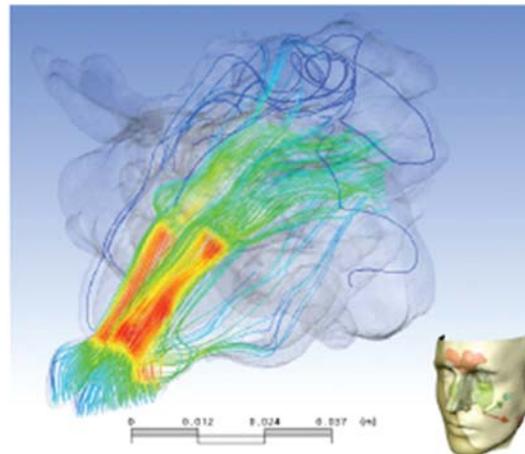
### ■ Anwendungsbereiche:

#### ■ Technisch-wissenschaftlichen Bereich:

- Hohe Anforderungen an die Rechenleistung, insbesondere Gleitkommaverarbeitung

#### ■ Beispiele:

- Rechnergestützte Simulation
- Strömungsmechanik
- Modellierung der globalen klimatischen Veränderungen
- Struktur von Materialien
- ...
- Medizintechnik



Rechenzeit auf einer HP XC 4000:  
(15 TFLOPS): ~4 Tage

Rechenzeit auf einem Rechner  
im PFLOPS-Bereich: <40 min

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Zielsetzungen

- Anwendungsbereiche:
  - Kommerzieller Bereich
    - Datenbankanwendungen
    - WEB, Suchmaschinen
    - Optimierung von Geschäftsprozessen, Unterstützung von Geschäftsentscheidungen (Risikoanalyse)
    - Soziale-Netzwerke, Video-Sharing, On-line-Shopping
  - Eingebettete Systeme
    - Verarbeitung digitaler Medien
    - Automatisierungstechnik
    - Automobil
    - Telekommunikation
    - Medizintechnik
    - ...

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

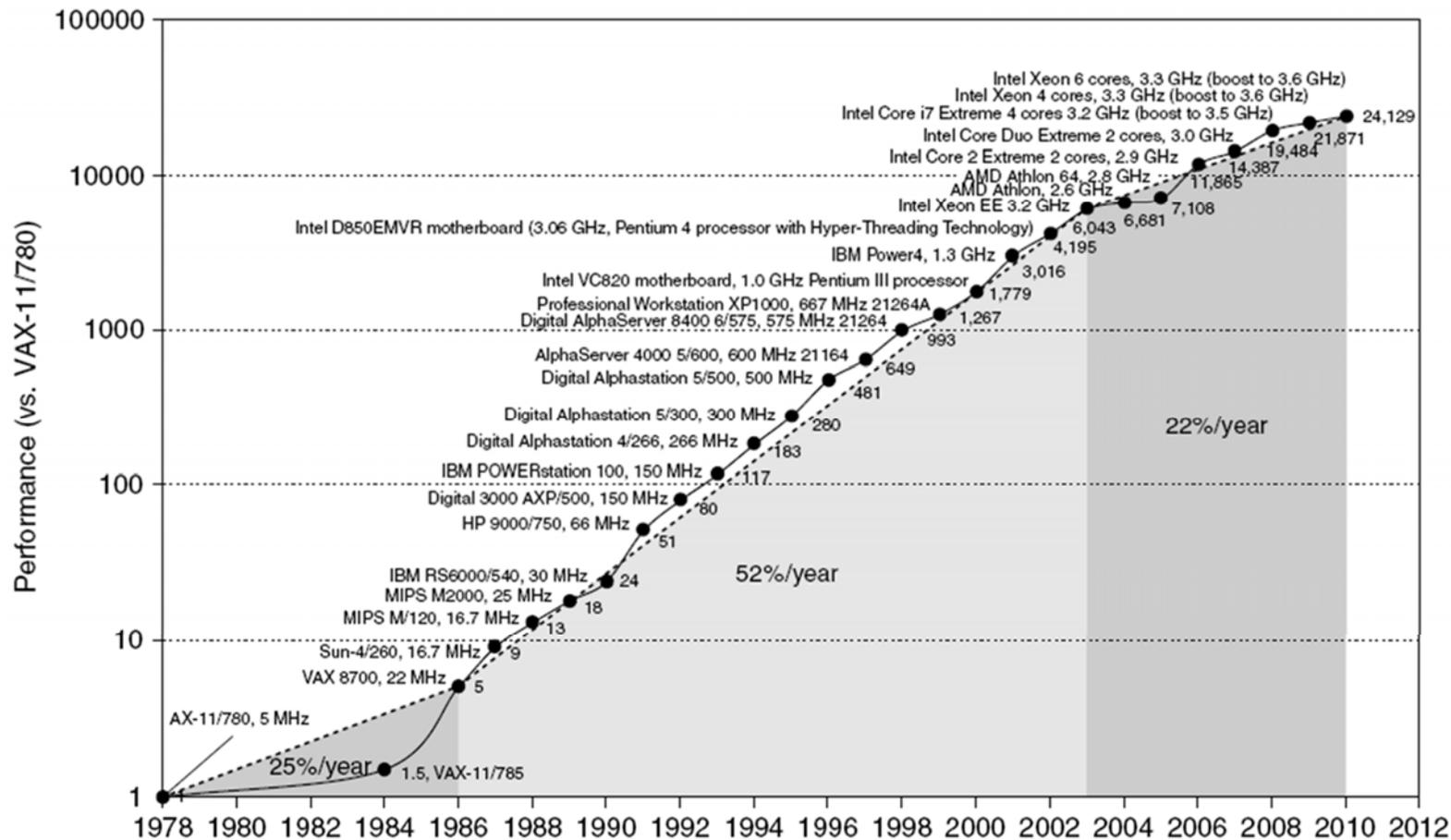
## Zielsetzungen

- Rechenleistung
  - Bandbreite, Durchsatz
    - Ausgeführte Arbeit in einem gegebenen Zeitintervall
  - Latenz, Antwortzeit
    - Zeit zwischen dem Start und dem Ende eines Ereignisses
- Bewertung der Leitungsfähigkeit

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Zielsetzungen

### ■ Rechenleistung



Quelle: J. Hennessy, D. Patterson: Computer Architecture – A Quatative Approach, Morgan Kaufmann Publishers, 5th Ed., 2012

Copyright © 2012, Elsevier Inc. All rights reserved.

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Zielsetzungen

- Zuverlässigkeit
  - Bei Ausfällen von Komponenten muss ein betriebsfähiger Kern bereit sein
  - Techniken der Fehlertoleranz
    - Verwendung redundanter Komponenten
    - Wichtig für sicherheitskritische Anwendungen
    - Wichtig im kommerziellen Bereich
  - Bewertung mittels stochastischer Verfahren
    - Fehlerwahrscheinlichkeit
    - Überlebenswahrscheinlichkeit
    - Mittlere Lebensdauer
    - Ausfallrate
- Verfügbarkeit
  - Wahrscheinlichkeit, ein System zu einem beliebigen Zeitpunkt fehlerfrei anzutreffen

# Rechnerarchitektur (Disziplin)

## Zielsetzungen

- Energieverbrauch, Leistungsaufnahme
  - Mobile Geräte
    - verfügbare Energiemenge durch Batterien und Akkumulatoren begrenzt
    - möglichst lange mit vorhandener Energie auskommen
    - möglichst wenig Energie soll in Wärme umgesetzt werden, um eine Überhitzung zu vermeiden
  - Green IT
    - Rechnerhersteller bieten „green HW“ an:
    - niedriger Energieverbrauch
    - ökologische Produktion
    - einfaches Recycling

# Vorlesung Rechnerstrukturen

## 1. Grundlagen

- Einführung
- Allgemeine Grundlagen des Entwurfs von Rechenanlagen
- Formen des Parallelismus und Klassifizierungen von Rechnerarchitekturen
- Bewertung von Rechensystemen
- Zuverlässigkeit, Verfügbarkeit und Fehlertoleranz

## 2. Prozessortechniken

- Parallelismus auf Maschinenbefehlsebene
- Multithreading

# Hinweis

## ■ Vom Lehrstuhl angebotene Lehrveranstaltungen:

### ■ Vorlesungen:

- |  |   |  |
|--|---|--|
| ■ Rechnerorganisation                    | } | Im Turnus mit Prof. Asfour,<br>Prof. Hanebeck, Prof. Henkel, Prof. Tahoori |
| ■ Digitaltechnik und Entwurfsverfahren   |   |  |
| ■ Rechnerstrukturen                      | } | Regelmäßig im Sommersemester   |
| ■ Mikroprozessoren I,                    |   |  |
| ■ Heterogene parallele Rechnerstrukturen | } | Regelmäßig im Wintersemester   |

### ■ Praktika:

- Basispraktikum Technische Informatik: Hardware-naher Systementwurf
- Projektorientiertes Software-Praktikum (Parallele Numerik)
- Projektpraktikum Heterogene Parallele Systeme

### ■ Seminare

- Ausgewählte Kapitel der Rechnerarchitektur

# Forschungsfragen

## Challenges

- Parallelism in all major computing classes
  - Desktop, server, supercomputers
  - Embedded Systems (MPSoC)
  
- How can programmers be guided on their way?
  - Parallelism on all system levels
  - How to express parallelism?
  - How to exploit the resources most beneficially?
  
- Heterogeneity is growing!
  - How to exploit the potential of coprocessor concepts
  - How to exploit specific hardware capabilities
  - How to exploit adaptable and configurable hardware characteristics to applications
  
- How to hide the complexity from the user

# Forschungsfragen

## Approaches

- New parallel programming paradigms, parallel programming concepts
  - E.g. Transactional Memory (TM), PGAS
  
- Methods and tools supporting programmers to write efficient parallel programs
  - Parallel programming environments
  - Sustained observation of the system's behaviour
  - Intelligent data analysis
  - Optimization strategies
  - Visualization
  
- **Adaptation and Virtualization**
  - **Hiding hardware details while efficiently exploiting the resources**
  
- **Accuracy variation**
  - Approximate computing
  - Exact arithmetics